

Лекция 4. Динамические массивы в Delphi

В языке Delphi существуют тип открытого динамического массива, при объявлении типа которого, не указывается правая граница (остается открытой), но зато известна левая - это всегда 0.

Динамические массивы

Статические ОДНОМЕРНЫЕ массивы

```
Type TStatMas = array ['a'..'e'] of integer;
```

```
Var StatAr1, StatAr2 : TStatMas;
```



```
Var StatAr3 : array [1..5] of real;
```



```
Const StatAr4: TStatMas = (-2, 1, 3, 34, 0);
```



Динамические ОДНОМЕРНЫЕ массивы – тип с управляемым временем жизни

```
Type TDynMas = array of integer;
```

```
Var DynAr1, DynAr2 : TDynMas;
```

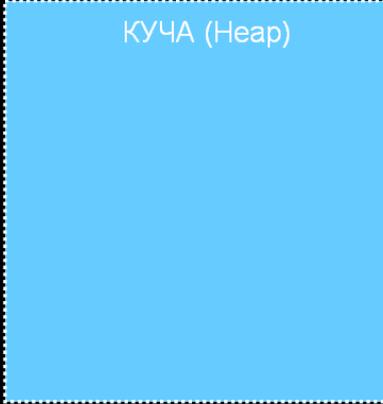


```
Var DynAr3 : array of real;
```



```
Const -----
```

КУЧА (Heap)



Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

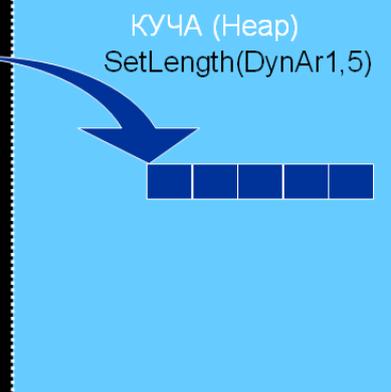
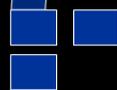
Нельзя объявить константу динамического типа.

Динамический открытый массив является *типом с управляемым временем жизни*, как и длинные строки. И память для него не выделяется и не освобождается *напрямую*, как со своими типами указателей (см. Лекцию 3), а требует только «намека» в программе, чтобы при трансляции и компиляции был добавлен нужный код выделения памяти и освобождения памяти по *технологии «сборки мусора»* при выходе из области видимости или при обнулении указателя массива.

Для выделения памяти надо указать желаемый размер(ы) с помощью процедуры `SetLength`:

Динамические ОДНОМЕРНЫЕ массивы – тип с управляемым временем жизни

```
Type TDynMas = array of integer;
Var DynAr1, DynAr2 : TDynMas;
Var DynAr3 : array of real;
Const -----
```



Гречкина П.В., ПЯВУ, 2 семестр, Динамические массивы

При присваивании одному динамическому массиву другого происходит копирование адреса. Количество ссылок на массив (как у строк) нет, и массивы будут указывать на одну память, если сам программист не укажет явно – создать копию – с помощью функции Copy.

Динамические массивы

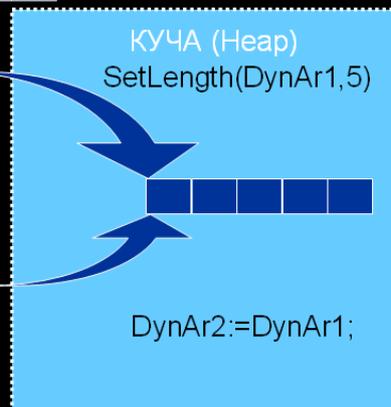
Статические ОДНОМЕРНЫЕ массивы

```
Type TStatMas = array ['a'..'e'] of integer;
Var StatAr1, StatAr2 : TStatMas;
Var StatAr3 : array [1..5] of real;
Const StatAr4: TStatMas = (-2, 1, 3, 34, 0);
```



Динамические ОДНОМЕРНЫЕ массивы – тип с управляемым временем жизни

```
Type TDynMas = array of integer;
Var DynAr1, DynAr2 : TDynMas;
Var DynAr3 : array of real;
Const -----
```



Гречкина П.В., ПЯВУ, 2 семестр, Динамические массивы

А вот при присваивании одного *статического* массива другому произойдет копирование:

Динамические массивы

Статические ОДНОМЕРНЫЕ массивы

StatAr2:=StatAr1;

Type TStatMas = array ['a'..'e'] of integer;

Var StatAr1, StatAr2 : TStatMas;

Var StatAr3 : array [1..5] of real;

Const StatAr4: TStatMas = (-2, 1, 3, 34, 0);



-2 1 3 34 0

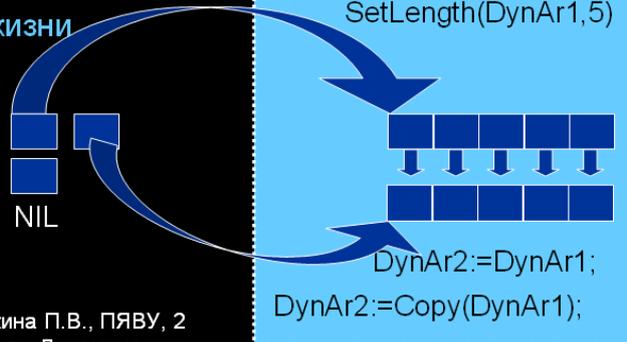
Динамические ОДНОМЕРНЫЕ массивы – тип с управляемым временем жизни

Type TDynMas = array of integer;

Var DynAr1, DynAr2 : TDynMas;

Var DynAr3 : array of real;

Const -----



Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

Перед вводом значений элементов массива надо **обязательно выделить память для них! И не забыть про индекс с 0**

Динамические массивы

Ввод массива

```
Uses SysUtils;
var N, i:byte;
    A: array of integer;
    Sum: integer; s: string;
begin
  write('N=?'); readln(N);
  SetLength(A, N);

  For i:=0 to N-1 do
    read(A[i]);
  readln;

  Sum:=0;
  For i:=Low(A) to High(A) do
    Sum:=Sum+A[i];

  writeln(Format('Ответ: %d', [Sum])); //SysUtils %3d %5.2f %s
end.
```

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

Динамические массивы

Ввод массива

```

Uses SysUtils;
var N, i:byte;
    A: array of integer;
    Sum: integer; s: string;
begin
write('N=?'); readln(N);
SetLength(A,N);

For i:=0 to N-1 do
    read(A[i]);
readln;

Sum:=0;
For i:=Low(A) to High(A) do
    Sum:=Sum+A[i];

writeln(Format('Ответ: %d', [Sum])); //SysUtils %3d %5.2f %s
end.

```

```

For i:=0 to N-1 do // с обнулением некорректных:
Begin
    readLN(s);
    if not TryStrToInt(s, A[i]) then A[i]:=0; // SysUtils
        // TryStrToFloat ( string, extended ) с , → 3,14
end;

```

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

4

При использовании открытого массива в качестве параметра процедур есть свои особенности.

Для одномерного открытого массива не обязательно описывать свой тип, но от этого зависит способ передачи параметра, описанного с ключевым словом **out.**, и возможность передать **статический** массив вместо **динамического**.

Динамические массивы

Параметр процедуры – массив констант

```

function kolvo_otr3(const x: array of const): integer;
var i,kol: integer;
begin
    kol:=0;
    for i:=0 to High(x) do
        if (x[i].VType = vtInteger) then
            if x[i].VInteger < 0 then inc(kol);
    kolvo_otr3:=kol;
end;

```

K:= kolvo_otr(DynAr1);

K:= kolvo_otr2(DynAr1);

K:= kolvo_otr2(StatAr4);

K:= kolvo_otr2([2,-3,4,5,6]);

K:= kolvo_otr3([2,'stroka','c',-4,-3.5]);

В квадратных скобках здесь указано не множество, а конструктор массива.

Массив из констант – это фактически массив из элементов типа **Variant**.

Статические двумерные и динамические двумерные массивы размещаются в памяти по-разному, и НЕ совместимы при передаче параметров:

Двухмерные динамические массивы

Статические

```
Type TMatrix = array [1..2,1..3] of real;
Var StatMatr: TMatrix;
Var StatMatr2: array [1..2] of array [1..3] of integer;
Const StatM: TMatrix = ((1,2,-3.25), (4,5,6.7));
```

Динамические

```
Type TDynMatrix = array of array of real;
Var DynMatr: TDynMatrix;
Var DynMatr2: array of array of integer;
```

```
SetLength(DynMatr, 2);
For i:=0 to 1 do
  SetLength(DynMatr[i], 3);
```

КУЧА

SetLength(DynMatr, 2, 3)

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2 семестр, Динамические массивы 7

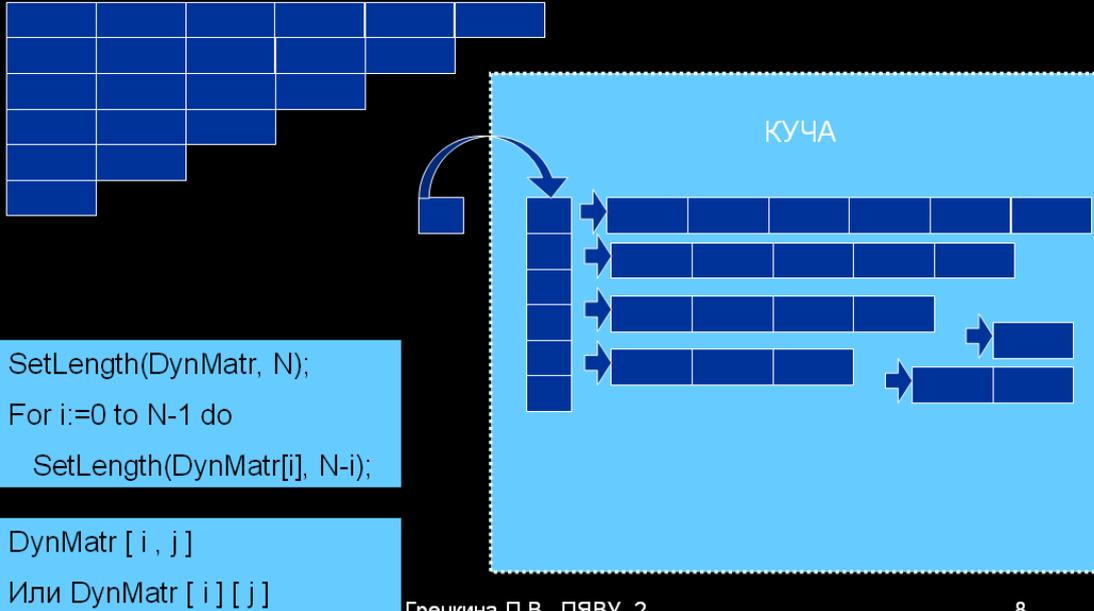
Такое отдельное расположение строк открытого двумерного массива в памяти позволяет создавать Непрямоугольные матрицы, а , например, треугольную:

Двухмерные динамические массивы

```
SetLength(DynMatr, N);
For i:=0 to N-1 do
  SetLength(DynMatr[i], N-i);
```

КУЧА

Двухмерные динамические массивы



Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

8

Обращение к элементам статического и динамического массива записывается одинаково (хоть и двумя способами, подходящими для любого вида массива).

Передача строк и массивов в качестве параметра-константы:

Динамические массивы и строки как параметры процедур

Type TStr = ANSIStr; TDynMas = array of real;

	String	TStr	Array of real	TDynMas
const	(вх) Совместима с короткими строками	(вх) Совместима с короткими строками	(вх) Совместим со статич. одномерн. массивом	Значения меняются! но не его размер/адрес, он – чисто вх

Procedure p11(const s:string); => p11(ANSIs); p11(ShortS); p11('Stroka');

Procedure p12(const s:Tstr); => p12(ANSIs); p12(ShortS); p12('Stroka');

Procedure p13(const a: array of real); => p13(DynA); p13(StatA); p13([2, -4, -1.5]);

Procedure p14(const a: TDynMas); => p14(DynA);

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

9

Передача строк и массивов в качестве параметра-значения:

Динамические массивы и строки как параметры процедур

	String <small>Type TStr = ANSIStr;</small>	TStr	Array of real	TDynMas
-- (по умолчанию)	(вх+пром) Совместима с короткими строками	(вх+пром) Совместима с короткими строками	(вх+пром) Совместим со статич. одномерн. массивом (станет с 0 индекс)	Значения меняются! но не его размер/адрес (тогда созд-ся локал. копия)

Procedure p21(s:string); => p21(ANSIs); p21(ShortS); p21('Stroka');

Procedure p22(s:Tstr); => p22(ANSIs); p22(ShortS); p22('Stroka');

Procedure p23(a: array of real); => p23(DynA); p23(StatA); p23([2, -4, -1.5]);

Procedure p24(a: TDynMas); => p24(DynA);

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

10

Передача строк и массивов в качестве параметра-переменной:

Динамические массивы и строки как параметры процедур

	String <small>Type TStr = ANSIStr; TDynMas = array of real;</small>	TStr	Array of real	TDynMas
var	(вх+пром+вых)	(вх+пром+вых)	(вх+пром+вых)	(вх+пром+вых)
out	≠/ var (пром+вых) Память освобождает- ся при входе!	≠/ var (пром+вых) Память освобождает- ся при входе!	= var	≠/ var (пром+вых) Память освобождает- ся при входе!

Procedure p41(out s:string); => p41(ANSIs);

Procedure p42(out s:Tstr); => p42(ANSIs);

Procedure p43(out a: array of real); => p43(DynA); p43(StatA);

Procedure p44(out a: TDynMas); => p44(DynA);

Гречкина П.В., ПЯВУ, 2
семестр, Динамические
массивы

11

При использовании ключевого слова out освобождается память для динамических типов с управляемым временем жизни. Освобождения нет в третьем случае, так как

таким способом может быть передан и статический массив, освободить память, выделенную для которого невозможно в процессе выполнения программа, так как при статическом распределении памяти она выделяется один раз, и не из Кучи.

Примеры, демонстрирующие работу с разными динамическими массивами:

```

program PrjDynMas;

{$APPTYPE CONSOLE}

uses
  SysUtils;

Type // одномерные динамические массивы
  DynMas1 = array of real; // первый способ - открытый массив
  Mas = array [1..1] of real;
  DynMas2 = ^Mas; // второй способ (индексы с 1) - свой тип
  DynMas3 = ^Real; // третий способ как в Си - свой тип массива

var
  dm1: DynMas1;
  dm2: Dynmas2;
  dm3, tek: DynMas3;
  i: byte;
begin
  try
    randomize;

    {-----dm1-----}
    SetLength(dm1, 5);
    for i:=0 to 4 do dm1[i]:=1+i + random(10)/10;

    write('dm1 :');
    for i:=0 to 4 do write(dm1[i]:3:1, ' ');
    writeln;

    //dm1:=nil;

    {-----dm2-----}
    GetMem(dm2, 5*SizeOf(real));
    for i:=1 to 5 do dm2^[i]:=i + random(10)/10;

    write('dm2 :');
    for i:=1 to 5 do write(dm2^[i]:3:1, ' ');
    writeln;

    FreeMem(dm2, 5*SizeOf(real));

    {-----dm3-----}
    GetMem(dm3, 5*SizeOf(real));
    tek:=dm3;
    for i:=0 to 4 do
    begin
      Dynmas3(Cardinal(dm3)+i*SizeOf(real))^:=1+i + random(10)/10;
      // tek^:=1+i + random(10)/10;
      tek:=Dynmas3(Cardinal(dm3)+i*SizeOf(real));
      //tek:=Dynmas3(Cardinal(tek)+SizeOf(real));
    end
  end
end

```

```

end;

write('dm3 :');
for i:=0 to 4 do
  write(Dynmas3(Cardinal(dm3)+i*SizeOf(real))^:3:1, ' ');
writeln;

FreeMem(dm3, 5*SizeOf(real));

except
  on E:Exception do
    Writeln(E.Classname, ': ', E.Message);
end;
readln
end.

```

```

dm1 :1.9 2.9 3.0 4.8 5.3
dm2 :1.4 2.8 3.5 4.8 5.8
dm3 :1.9 2.9 3.4 4.1 5.2
-

```

```

program PrjDynMas2;
{$APPTYPE CONSOLE}

uses
  SysUtils;

type
  DynMas1 = array of array of real;
  //Mas = array [1..1,1..1] of real;   не работает
  //DynMas2 = ^Mas;
  DynMas3 = ^Real;

var
  dm1, dm2: DynMas1;
  dm3, tek: DynMas3;
  i, j: byte;
begin
  try
    randomize;

    {-----dm1-----}
    SetLength(dm1, 3, 3);
    for i:=0 to 2 do
      for j:=0 to 2 do dm1[i,j]:=1+j +i*3 + random(10)/10;

    writeln('dm1 :');
    for i:=0 to 2 do
      begin
        for j:=0 to 2 do write(dm1[i][j]:3:1, ' ');
        writeln;
      end;

    //dm1:=nil;

    {-----dm2-----}
    SetLength(dm2, 3);
    for i:=0 to 2 do SetLength(dm2[i], i+1); //с разной длиной строк

    for i:=0 to 2 do
      for j:=0 to High(dm2[i]) do dm2[i,j]:=1+j +i*3 + random(10)/10;

```

```

writeln('dm2 :');
for i:=0 to 2 do
begin
  for j:=0 to High(dm2[i]) do write(dm2[i][j]:3:1, ' ');
  writeln;
end;

//for i:=0 to 2 do dm2[i]:=nil;
//dm2:=nil;

{-----dm3-----}
GetMem(dm3, 3*3*SizeOf(real));
for i:=0 to 2 do
for j:=0 to 2 do
begin // вычисление адреса элемента по индексам от начала массива
  Dynmas3(Cardinal(dm3)+(i*3+j)*SizeOf(real))^:=
1+j+3*i + random(10)/10;
end;

writeln('dm3 :');
for i:=0 to 2 do
begin // вычисление адреса элемента по индексам от начала массива
  for j:=0 to 2 do
    write(Dynmas3(Cardinal(dm3)+(i*3+j)*SizeOf(real))^:3:1, ' ');
  writeln;
end;

writeln('dm3 :');
tek:=dm3; // вычисление адреса элемента через текущий элемент
for i:=0 to 2 do
begin
  for j:=0 to 2 do
  begin
    write(tek^:3:1, ' ');
    inc(tek); // или tek:=Dynmas3(Cardinal(tek)+SizeOf(real));
  end;
  writeln;
end;

FreeMem(dm3, 3*3*SizeOf(real));

except
  on E:Exception do
    Writeln(E.Classname, ': ', E.Message);
end;
readln
end.

```

```

dm1 :
1.4 2.8 3.1
4.2 5.4 6.6
7.7 8.0 9.4
dm2 :
1.6
4.9 5.4
7.1 8.3 9.2
dm3 :
1.5 2.0 3.5
4.6 5.2 6.0
7.9 8.0 9.3
dm3 :
1.5 2.0 3.5
4.6 5.2 6.0
7.9 8.0 9.3

```